

## Synthèse :

La posture assise sur le siège tracté par le robot permet de soulager les genoux. Néanmoins elle impose une posture "dos fortement courbé" pendant une grande partie de l'opération. Cette posture est légèrement moins fréquente lors de l'opération Témoin. Lors de l'utilisation du robot on retrouve de nombreux gestes "bras-tendus en avant" dans des proportions plus élevées que lors de l'opération Témoin. L'utilisation du robot impose une cadence de travail qui peut être vécue comme contraignante ou stimulante.

## Modalité Témoin :

- + : possibilité de changer de posture
- + : cadence choisie
- : posture à genoux

## Modalité Robot :

- + : posture assise soulageant les genoux
- + : donne un rythme de travail
- : dos fortement courbé
- : membres supérieurs plus sollicités
- : impose une cadence de travail



Conception : Originalà Lorient - Composition : Chambre d'agriculture du Morbihan - Septembre 2016



AGRICULTURES  
& TERRITOIRES  
**CHAMBRE  
D'AGRICULTURE  
MORBIHAN**



santé  
famille  
retraite  
services

# Station Expérimentale en Maraîchage (SEHBS) • Auray

## CULTURE : TOMATES OPÉRATION CULTURALE : PALISSAGE ET EGOURMANDAGE

- Densité de plantation : 50 x 50 cm
- Surface de travail : tunnel de 300 m<sup>2</sup>

## Nous contacter :

### STATION EXPÉRIMENTALE EN MARAICHAGE (SEHBS)

Route du Bono  
56400 Auray  
Tél 02 97 46 30 80  
Mail : sehbs@morbihan.chambagri.fr

[www.sehbs.synagri.com](http://www.sehbs.synagri.com)



Retrouvez-nous sur le web  
[atlas.com/agriculture](http://atlas.com/agriculture)



## Nous contacter :

### STATION EXPÉRIMENTALE EN MARAICHAGE (SEHBS)

Route du Bono  
56400 Auray • Tél 02 97 46 30 80  
Mail : sehbs@morbihan.chambagri.fr

[www.sehbs.synagri.com](http://www.sehbs.synagri.com)

La Chambre d'agriculture du Morbihan a été certifiée pour la qualité de ses formations et conseils par l'AFNOR



Programme d'expérimentations financé par :



# Station Expérimentale en Maraîchage (SEHBS) • Auray

## OPÉRATION CULTURALE : PALISSAGE - EGOURMANDAGE

### Modalité Témoin :

#### Description :

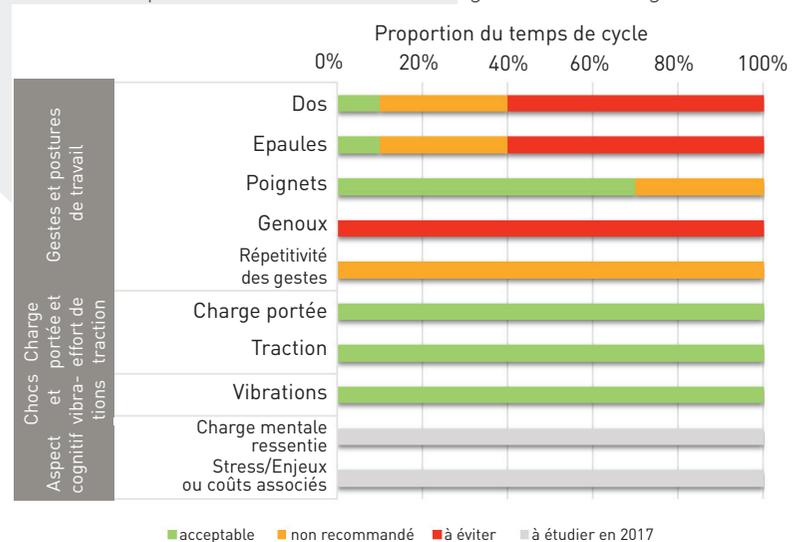
Au fur et à mesure de la croissance des plants l'opérateur doit poursuivre l'enroulement du lien autour du plant pour lui fournir un support de croissance. Par la même occasion, il en profite pour enlever les gourmands poussant à l'aisselle des feuilles, soit en les cassant à la main soit en utilisant un couteau.



Les déchets de végétaux sont posés dans l'allée et sont évacués par la suite. Comme pour l'attache des plants l'opérateur se positionne genoux à terre et se déplace latéralement.

#### Observation :

L'opérateur se positionne à genoux, cette posture est très contraignante pour les membres inférieurs. Le dos et les membres supérieurs sont également sollicités durant la majeure partie de l'opération. L'opérateur peut néanmoins modifier sa posture à son envie et soulager ainsi son organisme.



### Modalité Robot :

#### Description :

L'opérateur se positionne assis sur le siège attelé au robot et se fait tracter à une vitesse déterminée préalablement. Le robot est programmé en mode Parcours. Du reste, l'opérateur réalise les mêmes gestes techniques que lors de l'opération Témoin.



#### Observation :

L'opérateur est assis sur le siège tracté et prend ainsi une position genoux pliés à 90° ou plus, dos courbé et bras tendus. Cette posture est contraignante pour l'organisme car elle impose entre autres de courber le dos à plus de 45° durant la majorité du temps. De plus l'opération est également contraignante pour les membres supérieurs (bras tendus en avant).

